

線形システム論 中間試験

- 1問を解答用紙1ページを使って解答して下さい。裏面を使っても良いです。
- 途中の計算も必ず書いてください。
- 配点は予定です。

問1. 行列  $A$  を

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -6 \\ -3 & 0 \end{pmatrix}$$

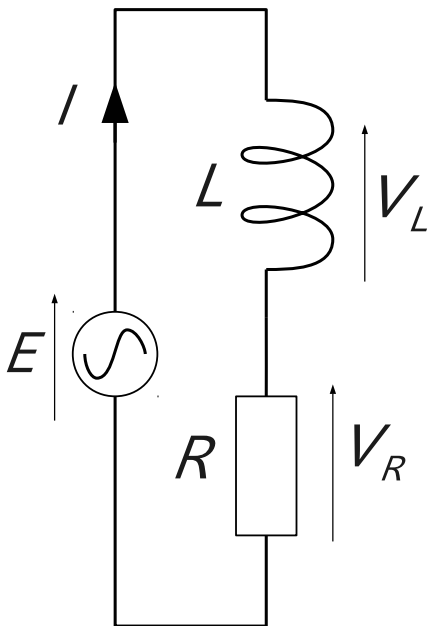
とおく。  $A$  の固有値と固有ベクトルを求め、変数  $t$  に対して、

$$e^{tA} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} t^n A^n$$

を求めよ。また、次の方程式をクラメル公式を使って解け。(10+5点)

$$\begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \\ -1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

問2. 次のLR回路において  $\arg(E) = 0\text{rad}$  とし、(1)  $E$ ,  $V_L$ ,  $V_R$  をフェーザ図で示せ。(2)  $|E| \leq |V_L| + |V_R|$  が成立することを、(1)の結果を用いて説明せよ。また、等号の成り立つ条件を求めよ。なお、 $L, R, \omega$  は0以上の有限の値とする。(3)  $|E| = 1000\text{V}$ ,  $R = 100\Omega$ ,  $L = 0.0001\text{H}$  とする。角周波数  $\omega$  に対する、抵抗にかかる電圧  $V_R$  のボード線図(振幅図と位相図)を図示せよ。なお、図内に重要な数値や補助線を書き込むこと。(5+5+5+5=20点, (2)の不等号が逆だったため、何か書いてあれば3点)



問3. 区間  $[0, 1]$  で定義された次の関数  $x(t)$  を、複素数表示でフーリエ級数展開せよ。(係数を求める式と展開式の両方を示す。) また、展開係数が0になる周波数を求めよ。(12+3点)

$$x(t) = \begin{cases} 1 & (0 \leq t \leq 1/8) \\ 0 & (\text{else}) \end{cases}$$

問4. ラプラス変換に関する次の問いに答えよ。(5×8+10=50点)

(1) 次の関数をラプラス変換しなさい。

$$f(t) = u(t) \quad (\text{単位ステップ関数})$$

(2) 次の関数をラプラス変換しなさい。

$$f(t) = e^{2t}$$

(3) 次の関数をラプラス変換しなさい。

$$f(t) = \sin 3t$$

(4) 次の関数をラプラス変換しなさい。

$$f(t) = 3t$$

(5) 次の関数をラプラス変換しなさい。

$$f(t) = \begin{cases} 0 & (t < 2\pi) \\ \sin 3t & (t \geq 2\pi) \end{cases}$$

(6) 次の関数をラプラス変換しなさい。

$$f(t) = t \cos 4t$$

(7) 次の関数をラプラス変換しなさい。

$$f(t) = e^{2t} \cos 4t$$

(8) 次の関数をラプラス変換しなさい。

$$f(t) = e^{2t} t \cos 4t$$

(9) 次の関数を、部分分数展開を使って逆ラプラス変換しなさい(その導出過程を詳しく書くこと)。

$$F(s) = \frac{3s^2 + 6s + 7}{(s+1)^2(s+3)}$$

解答例

問1 .

固有値は ,

$$\det(\lambda I - A) = 0$$

より ,

$$0 = \begin{vmatrix} \lambda - 3 & 6 \\ 3 & \lambda \end{vmatrix} = (\lambda - 3)\lambda - (-3)(-6) = \lambda^2 - 3\lambda - 18 = (\lambda - 6)(\lambda + 3)$$

となり , 固有値は 6 と -3 となる。

固有値 6 に対する固有ベクトルは ,

$$\begin{pmatrix} 6 - 3 & 6 \\ 3 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ 3 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

より , 例えば ,

$$\begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

で与えることができる。固有値 -3 に対する固有ベクトルは ,

$$\begin{pmatrix} -3 - 3 & 6 \\ 3 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 & 6 \\ 3 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0$$

より , 例えば ,

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

で与えることができる。

$$P = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

とおけば ,

$$P^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

となる。

$$A = P \begin{pmatrix} 6 & 0 \\ 0 & -3 \end{pmatrix} P^{-1}$$

が成立する。従って ,

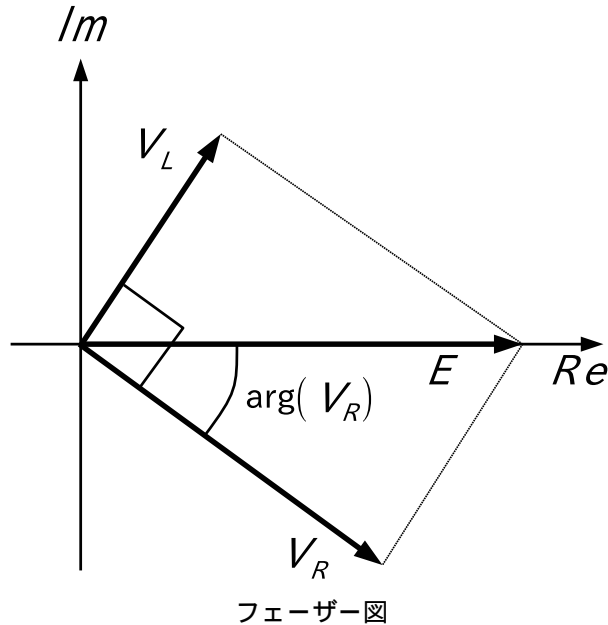
$$\begin{aligned} e^{tA} &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} t^n A^n \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left[ P \begin{pmatrix} 6t & 0 \\ 0 & -3t \end{pmatrix} P^{-1} \right]^n \\ &= P \begin{pmatrix} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} (6t)^n & 0 \\ 0 & \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} (-3t)^n \end{pmatrix} P^{-1} \\ &= P \begin{pmatrix} e^{6t} & 0 \\ 0 & e^{-3t} \end{pmatrix} P^{-1} \\ &= \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} e^{6t} & -e^{6t} \\ e^{-3t} & 2e^{-3t} \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2e^{6t} + e^{-3t} & -2e^{6t} + 2e^{-3t} \\ -e^{6t} + e^{-3t} & e^{6t} + 2e^{-3t} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

となる。クラメルの公式を使えば、

$$x_1 = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 2 & 3 \\ -1 & 1 & 3 \\ 1 & 1 & -1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \\ -1 & 1 & -1 \end{vmatrix}} = \frac{-10}{-1} = 10, \quad x_2 = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 2 & -1 & 3 \\ -1 & 1 & -1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \\ -1 & 1 & -1 \end{vmatrix}} = \frac{-3}{-1} = 3, \quad x_3 = \frac{\begin{vmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 2 & 1 & -1 \\ -1 & 1 & 1 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 2 & 1 & 3 \\ -1 & 1 & -1 \end{vmatrix}} = \frac{8}{-1} = -8$$

問2 .

(1)

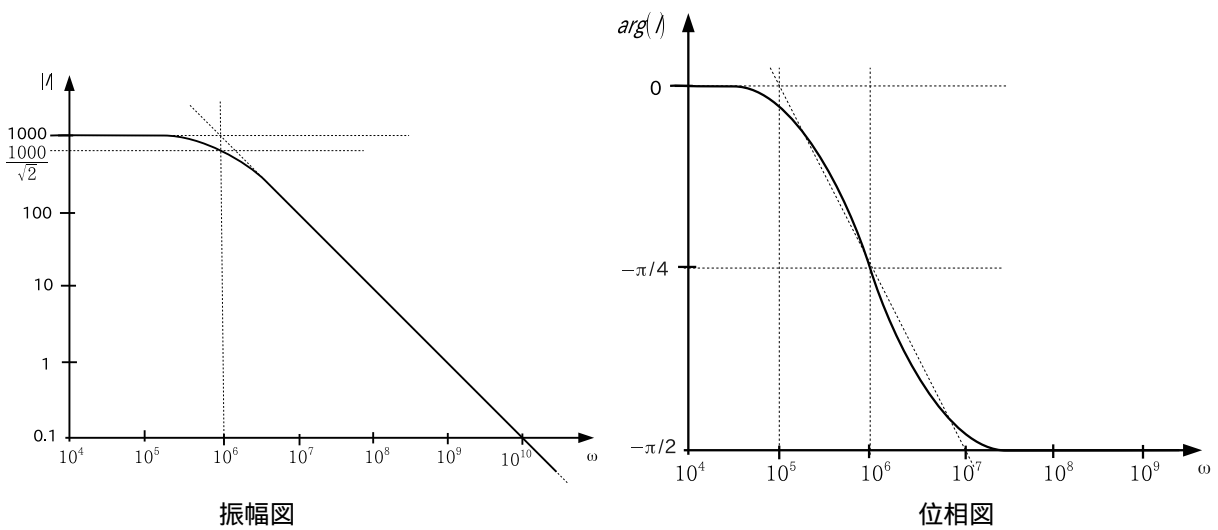


(2)

たとえば、 $V_L$  を  $V_R$  の先端までの平行移動させれば、 $E, V_R, V_L$  を平行移動したもので三角形をなすことができる。それぞれの辺の長さが  $|E|, |V_R|, |V_L|$  となるから、三角不等式より、 $|E| \leq |V_R| + |V_L|$  となる。

等号が成立する場合は、三角形を形成しない場合であるから、 $V_L = 0$  または  $V_R = 0$  であり、 $L = 0$  または  $R = 0$  である。

(3)



$V_R$  は、

$$V_R = \frac{RE}{R + i\omega L}$$

となる。 $\omega_0 = \frac{R}{L} = 10^6 \text{ rad/s}$  とおく。 $V_R$  の振幅は、

$$|V_R| = \frac{R|E|}{\sqrt{R^2 + (\omega L)^2}} = \frac{|E|}{\sqrt{1 + \frac{\omega^2}{\omega_0^2}}}$$

となる,  $\omega \gg \omega_0$  で  $|V_R|$  は  $|E|$  で一定である。  $\omega \ll \omega_0$  では,

$$|V_R| \simeq \frac{\omega}{\omega_0}$$

と近似できるので, 振幅図では傾き 1 の直線になる。  $\omega = \omega_0$  はカットオフ周波数で,

$$|V_R| = \frac{E}{\sqrt{2}}$$

となる。これらの部分を滑らかにつなげばよい。

位相は,

$$\arg(V_R) = \arg(E) - \arg\left(1 + i\frac{\omega}{\omega_0}\right) = -\tan^{-1} \frac{\omega}{\omega_0}$$

となる。となる,  $\omega \ll \omega_0$  で  $\arg(V_R)$  は 0 で一定である。  $\omega \gg \omega_0$  で  $\arg(V_R)$  は  $-\pi/2$  で一定である。また,  $\omega = 0.1\omega_0$  で  $\arg(V_R) \simeq -0.1$ ,  $\omega = \omega_0$  で  $\arg(V_R) = -\pi/4$ ,  $\omega = 10\omega_0$  で  $\arg(V_R) \simeq -\pi/2 + 0.1$  となる。これらの部分を滑らかにつなげばよい。

問 3 .

$n = 0$  のときは,

$$c_0 = \int_0^1 g(t) dt = \int_0^{1/8} dt = \frac{1}{8}$$

$n \neq 0$  のときは,

$$\begin{aligned} c_n &= \int_0^1 g(t) e^{-2\pi i n t} dt \\ &= \int_0^{1/8} e^{-2\pi i n t} dt \\ &= \left[ \frac{-1}{2\pi i n} e^{-2\pi i n t} \right]_0^{1/8} \\ &= \frac{1}{2\pi i n} \left( 1 - e^{-2\pi i n / 8} \right) \\ &= \frac{1}{2\pi i n} \left( 1 - e^{-\pi i n / 4} \right) \end{aligned}$$

となる。従って次式が成立する。

$$g(t) = \frac{1}{8} + \frac{1}{2\pi i n} \sum_{n=-\infty, n \neq 0}^{n=\infty} \left( 1 - e^{-\pi i n / 4} \right) e^{-2\pi i n t}$$

展開係数が 0 となるのは,  $n \neq 0$  で,  $1 - e^{-\pi i n / 4} = 0$  であるから, 0 以外の整数  $k$  に対して, 周波数は  $n = 8k$  となる場合である。

問 4 .

(1)

$$F(s) = \frac{1}{s}$$

(2)

$$F(s) = \frac{1}{s-2}$$

(3)

$$F(s) = \frac{3}{s^2+9}$$

(4)

$$F(s) = \frac{3}{s^2}$$

(5)

$$F(s) = \frac{3e^{-2\pi s}}{s^2+9}$$

(6)

$$F(s) = -\frac{d}{ds} \frac{s}{s^2+16} = -\frac{s^2+16-s(2s)}{(s^2+16)^2} = \frac{s^2-16}{(s^2+16)^2}$$

(7)

$$F(s) = \frac{s-2}{(s-2)^2+16} = \frac{s-2}{s^2-4s+20}$$

(8)

$$F(s) = -\frac{d}{ds} \frac{s-2}{s^2-4s+20} = -\frac{s^2-4s+20-(s-2)(2s-4)}{(s^2-4s+20)^2} = \frac{s^2-4s-12}{(s^2-4s+20)^2}$$

(9)

まず，部分分数展開を行う。

$$F(s) = \frac{3s^2+6s+7}{(s+1)^2(s+3)} = \frac{a}{(s+1)^2} + \frac{b}{s+1} + \frac{c}{s+3}$$

とおくと，

$$\begin{aligned} & \frac{a}{(s+1)^2} + \frac{b}{s+1} + \frac{c}{s+3} \\ = & \frac{a(s+3) + b(s+1)(s+3) + c(s+1)^2}{(s+1)^2(s+3)} \\ = & \frac{(b+c)s^2 + (a+4b+2c)s + (3a+3b+c)}{(s+1)^2(s+3)} \end{aligned}$$

となるので，次の連立方程式が成立する。

$$\begin{cases} b+c = 3 \\ a+4b+2c = 6 \\ 3a+3b+c = 7 \end{cases}$$

これを解くと， $a=2$ ， $b=-1$ ， $c=4$ となる。従って，

$$F(s) = \frac{2}{(s+1)^2} + \frac{-1}{s+1} + \frac{4}{s+3}$$

となるので，

$$f(t) = 2te^{-t} - e^{-t} + 4e^{-3t}$$

となる。